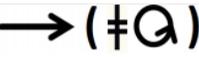
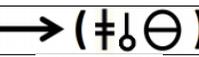
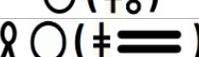
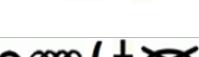


## 第十七届国际语言学奥林匹克竞赛

大韩民国 龙仁 2019年7月29日—8月2日

## 团队赛解答

49		0.6	将器械大抛: 视线外 接器械: 滚动器械
50		0.2	将圆环小抛 接圆环: 不用手, 圆环绕体操选手身体的一部分转
51		0.4 0.2	将器械大/中抛 接器械: 在腿下, 旋转过程中
52		0.2	将器械小抛: 器械绕自身的旋转轴转, 不用手, 旋转过程中
53		0.2	使器械绕器械的旋转轴旋转: 不用手, 旋转过程中
54		0.2	以不稳定的平衡状态握圆环: 不用手或在地上的时候 使圆环绕体操选手身体的一部分旋转: 不用手或在地上的时候
55		0.2 0.1	在地上使器械绕器械的旋转轴旋转: 不用手, 视线外 将器械小抛: 不用手, 视线外
56		0.6	踮脚尖做一次 360°-539° 旋转, 腿抬高并用一只手帮助向侧, 上体水平
57		0.4	将圆环大抛 反弹圆环: 在地上的时候, 在腿下
58		0.2	使球绕球的旋转轴旋转: 在地上的时候, 不用手, 旋转过程中
59		0.2	以不稳定的平衡状态握圆环: 不用手 在地上反弹圆环: 不用手
60		0.3	将球从身体某一部位传至另一部位: 不用手 滚动球: 不用手, 视线外

61	$R_4 \begin{matrix} Z \\ \downarrow \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$ $R_4 \begin{matrix} Z \\ \infty \end{matrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.9	将圆环大抛 躯干弯下做一次旋转并在垂直轴上做两次360°旋转 反弹圆环: 不用手, 视线外, 在垂直轴上一次360°旋转的过程中
62	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix} R_2 \ominus$	0.4	将圆环大抛: 视线外, 软翻过程中 接圆环: 从圆环中穿过, 软翻过程中
63	$R_2$	0.2	将球大抛 在垂直轴上做两次360°旋转并在垂直轴上做一次180°旋转, 移到地上 接球
64	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.2	鹿跳: 腿在结环位置
65	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.3	鹿跳: 转360°
66	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.5	跨跳: 转360°, 腿在结环位置
67	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.3	横分腿跳
68	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.4	跨跳: 转180°
69	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.4	鹿跳: 转180°, 向后弯腰
70	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.4	跨跳: 向后弯腰, 腿在结环位置
71	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.8	踮脚尖做一次1620°旋转, 自由腿向后并水平, 上体垂直
72	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.4	踮脚尖保持平衡, 自由腿向前并抬高, 上体垂直
73	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.5	踮脚尖做一次270°旋转, 自由腿向前并抬高, 上体水平
74	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.5	踮脚尖保持平衡, 自由腿向侧并水平, 上体水平
75	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.2	平足保持平衡, 腿抬高并用一只手帮助向后, 上体垂直
76	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	0.4	踮脚尖做一次360°旋转, 腿抬高并用一只手帮助向后, 上体水平
77	$\begin{matrix} \downarrow \\ \downarrow \end{matrix}$	—, 0	踮脚尖做一次180°旋转并平足做一次360°旋转, 自由腿向侧并水平, 上体水平